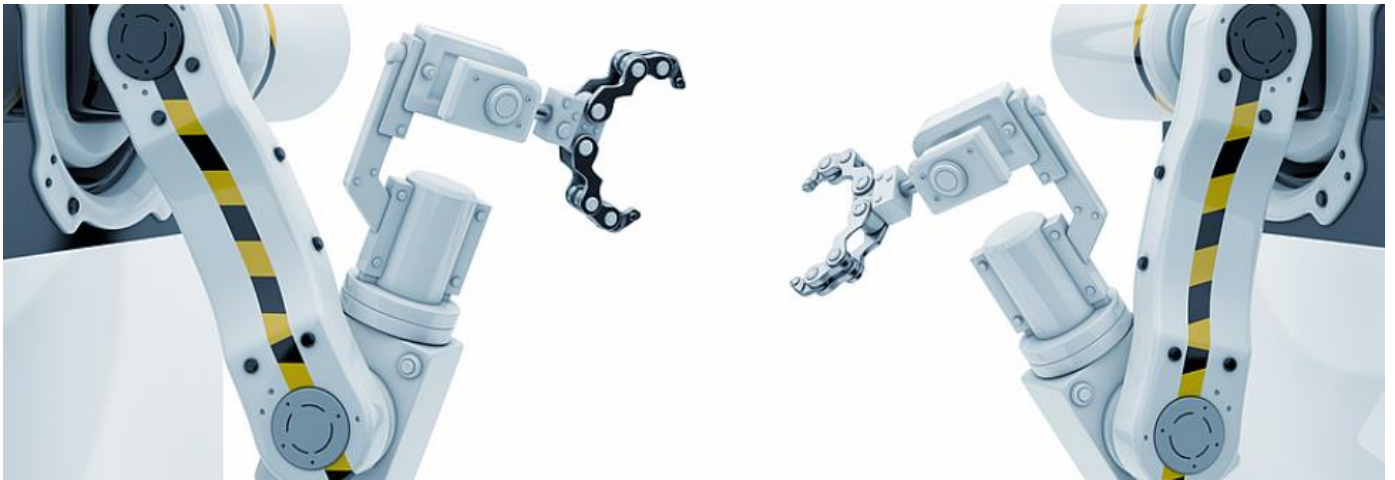


ハンドリングロボット装置 – グリッパーシステムに使われている金属ベローズ・カップリング



多種多様なハンドリングロボットは、プログラミングされた転送位置に物品を正確に搬送するための駆動部とグリッパーシステムが必要です。ハンドリングロボットは、主に速度と加速度を考慮して設計されています。高速の多関節型ロボットは、コンパクトで高い機動性が魅力です。プログラミングと6軸までの制御機能と、7.2m/秒以上の速度、さらに繰り返し動作においても最大 $\pm 0.02\text{mm}$ の精度を備えたこれらのロボットは、幅広い分野で使われています。

角度とトルクを正確に伝達するにはバックラッシュが無く高いねじり剛性のある金属ベローズ・カップリングが使用されています。